

INSTRUCTIONS

ZM001-25-1.1 & ZM002-28-2.0

25mm Li-ion Bi-Directional Motor 1.1Nm &
28mm Li-ion Bi-Directional Motor 2Nm



WARNING: Important safety instructions to be read prior to operating shades

1. It is important for the safety of persons to follow these instructions. Incorrect installation can lead to severe injury. Save these instructions.

2. If the supply cord is damaged, it must be replaced by the manufacturer, its service agent or similarly qualified persons in order to avoid a hazard.

3. Watch the moving shade and keep people away until the shade is completely closed.

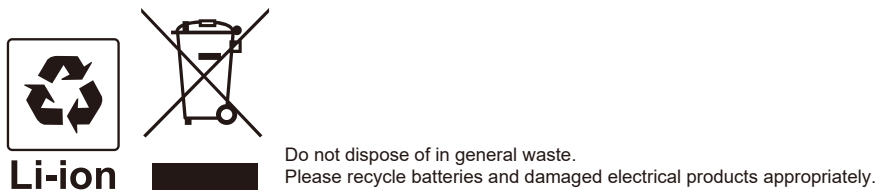
4. Children shall not play with the appliance.

5. Do not allow children to play with fixed controls. Keep remote controls away from children.

6. This appliance is not intended for use by persons (including children) with reduced physical, sensory or mental capabilities, or lack of experience and knowledge, unless they have been given supervision or instruction concerning use of the appliance by a person responsible for their safety.

7. Disconnect the appliance from its power source during cleaning, maintenance and replacing parts.

8. Frequently examine the installation for imbalance and signs of wear or damage to cables and springs. Do not use if repair or adjustment is necessary.



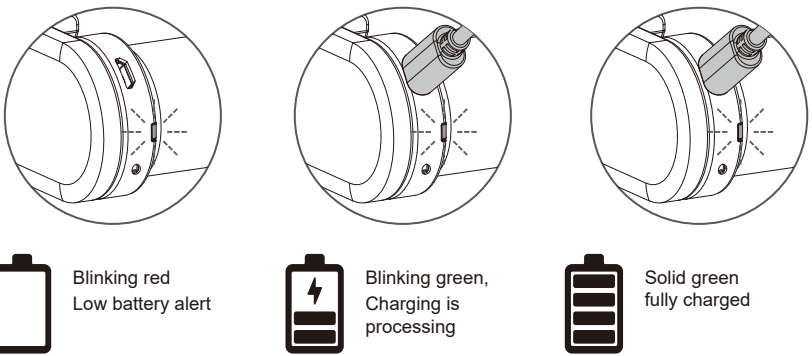
Do not dispose of in general waste. Please recycle batteries and damaged electrical products appropriately.

Specifications

Rated Torque (Nm)	1.1/2.0	Degree of Protection (IP)	IP20
Speed(rpm)	28-24-20	Maximum Limit Turn (turn)	∞
Radio Frequency (MHz)	433.92	Max.Single Running Time(min)	6
Li-ion Battery (mAh)	2600	Working Temperature (°C)	-10 ~ 60
Rated Power(W)	10/15	Charging Voltage (v)	5V type-c

Charging Instructions

- Max power input for recharging: 5V 2A.
- Before first use please charge motor for 6 hours. Using 5V charger (most phones charger is 5V) .
- During operation,when the motor starts,if the buzzer beeps 10 times,indicates a low-voltage alarm and needs to be charged.
- During operation if the battery voltage is too low, motor will stop running and need to be charged.



Caution



Incorrect installation can lead to severe injury

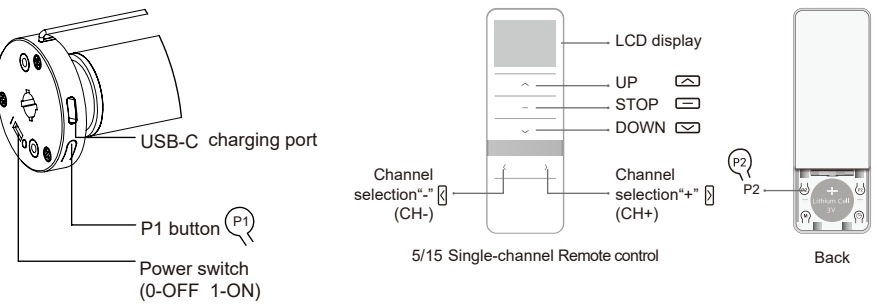
- Do not expose motor to humid or extreme temperature conditions.
- Do not drill into motor.
- Do not cut the antenna and keep it clear from metal objects.
- Ensure correct crown and drive adaptor are used.
- Ensure power cable and aerial is clear and protected from moving parts.
- Motor is to be mounted in horizontal position only.
- Before installation, remove unnecessary cords and disable equipment not needed for powered operation.
- Installation and programming to be performed by a qualified professional, use or modification outside the scope of this instruction may void warranty.
- Before installing the appliance, remove any unnecessary cords and disable any equipment not needed for powered operation.
- The load applied to the appliance shall be compatible with the rated torque and rated operating time.

Notice Before Setting

Please read following notice carefully before setting.

- Don't operate motor when a low voltage alarm is triggered.
- Operating:
 - The remote control will quit the setting if no operation within 10s.
 - The motor will jog or beep as reminder, please do the next step after the reminder.
- Set the limit position:
 - After the upper / lower limit setting, the upper / lower position can't be reset at the same position.
 - After the limit setting, the limits are still saved in the motor memory even if the motor is power off.
 - Limit delete will clear all limit memory.
 - It will exit limit setting if no operation within 2 minutes.
- Pairing a new remote control won't change the existing limits.
- One motor can store maximum 10 channels; after fully stored, if pair new channels, only the last one will be covered circularly.

Button Instructions



Functions of P1 button

- Cycle Operation:** Press P1 button once and every press the motor will run upward → stop → downward circularly.
- Pairing or Pair Additional remote control:** Press P1 button for 2, motor jog once, release button and make a long beep, motor is ready for pairing or pair additional remote control.
- Sleep Mode:** Press and hold P1 button for 6s, the motor will jog twice, release button and beep twice, the motor enters sleep mode, the motor won't receive any signal; press P1 button can awake motor.
- Switch Direction:** Press and hold P1 button for 10s, the motor will jog 3 times, release button and beep 3 times, the running direction of the motor has been changed.
- Reset to Factory Mode:** Press and hold P1 button for 14s, the motor will jog 4 times, release button and beep 4 times, the motor has been reset to factory mode. At this point the motor will go into deep sleep. After entering deep sleep, the motor can't be controlled. At this time, you need to press P1 button for 2s and then the motor turns to prompt to exit deep sleep.

Factory mode



Essential Settings

The steps in factory mode must be completed to ensure proper operation.

1 Pairing

- P1 → STOP
- Press P1 button for 2s (1 jog), release button and the motor will make a long beep, Or turn the DIP switch to "0" and then to "1" (1 jog and make a long beep), repower the motor, within 10s, press STOP for 2s (2 jogs and 3 beeps), the motor and remote control have been paired successfully.

* If within 10S, the motor doesn't receive STOP signal from any control, it will exit the pairing mode automatically. Re-power on after power off, if the motor already has a paired remote control, there won't be any rotation prompt, and the pairing mode is not entered.

2 Check Rotating Direction

Press UP, if the motor runs downward, try below to switch direction

- UP + DOWN
- Press and hold UP and DOWN buttons simultaneously for 2s, motor jog once, the direction has been switched successfully.

* The operation is only valid when there is no limits. If the motor has already set the upper and lower limit, then you can only switch direction by press P1 button for 10s.(refer to Function of P1 button #4, above)

3 Upper and Lower Limits Setting

1 Set upper limit

- UP → UP + STOP

Press UP for 2s, operate the motor to desired upper limit position, press and hold UP and STOP buttons simultaneously for 2s (2 jogs and 3 beeps), upper limit is set.

* If exit the limits setting status before you finish the limit setting, then the motor will take the previous limits if has; After the limits have been set successfully, the motor enters the User mode.

2 Set lower limit

- DOWN → DOWN + STOP

Press DOWN for 2s, operate the motor to desired lower limit position, press and hold DOWN and STOP buttons simultaneously for 2s (2 jogs and 3 beeps), lower limit is set.

User mode

1 Set up Preferred Position

1 Set preferred position

- P2 → STOP → STOP

Check and confirm both upper and lower limits are set. Bring the shade to desired preferred position. Press P2 (1 jog and 1beep),press STOP(1 jog and 1 beep), STOP again(2 jogs and 3 beep),the preferred position is a set.

* Press STOP for 2s,the shade runs to preferred position automatically.

2 Remove preferred position

- P2 → STOP → STOP

Press P2 (1 jog and 1 beep), press STOP (1 jog and 1 beep), STOP again(1 jog and make a long noise), the preferred position is deleted.

2 Jog Mode & Running Mode Switch

- UP + DOWN → STOP

Press and hold UP and DOWN buttons simultaneously for 5s (1 jog), press STOP (1 jog and make a long beep), switch to jog mode, If motor jog twice and beep 3 times, switch to running mode.

* When in jog mode, press UP or DOWN once, the motor will be jog running, if press more than 2s, the motor will be continuously running.

3 Adjust Limits

1 Adjusting the upper limit

- UP + STOP → UP or DOWN → UP + STOP

Press and hold UP and STOP buttons for 5s (1 jog and make a long beep), operate the shade to desired new lower limit position, press and hold DOWN and STOP buttons for 2s(2 jogs and 3 beeps), the new upper limit is set successfully.

2 Adjusting the lower limit

- DOWN + STOP → DOWN or UP → DOWN + STOP

Press and hold DOWN and STOP buttons for 5s (1 jog and make a long beep), operate the shade to desired new lower limit position, press and hold DOWN and STOP buttons for 2s (2 jogs and 3 beeps) the new lower limit is programmed successfully.

* When entering the limits set adjustment mode, the original limits will not be deleted.If there is no button operation within 2 minutes,the motor will jog once and automatically exit the adjustment mode. Press and hold P1 for more than 2s can exit adjustment mode.

4 Pair / Unpair Remote Control

Method one - copy from existing remote control

- P2(a) → P2(a) → P2(b)

Press P2 (1 jog and 1 beep) and P2 (1 jog and 1 beep) on existing Remote Control, press P2 on new remote control to add (2 jogs and beeps), new remote control is paired to the motor.

* Repeat same procedure will unpair the remote control.

Method two - copy from existing remote control

- P2(a) → P2(a) → STOP(b)

Press P2 (1 jog and 1 beep) and P2 (1 jog and 1 beep) on existing remote control, press STOP on new emitter for 2s to add (2 jogs and 3 beeps), new remote control is paired to the motor.

Method three - pair directly with motor

- P1 → STOP(b)

Press P1 button for 2s (1 jog), release button and make a long beep, press STOP on new remote control for 2s (2 jogs and 3 beep) new remote control is paired to the motor.

* Repeat same procedure will unpair a remote control.

* (a) as existing remote control,(b) as new remote control to pair/unpair; Adding the remote control should be carried out when there is a limits; All the setting of the motor will be kept after adding the new remote control.

5 Speed Adjustment / Setting Motor Slow Stop Operation Mode

1 Acceleration setting / Activate the motor slow stop operation mode

- P2 → UP → UP

Press P2 (1 jog and 1 beep), press UP (1 jog and 1 beep), UP again (2 jogs and 1 beep), the motor running speed is accelerated. When the motor is at the Max. speed, the motor jogs once and make a long noise after the last operation, and the motor slow stop operation mode is activated.

2 Deceleration setting / Deactivate the motor slow stop operation mode

- P2 → DOWN → DOWN

Press P2 (1 jog and 1 beep), press DOWN (1 jog and 1 beep), DOWN again (2 jogs and 1 beep), the motor running speed is decelerated. When the motor is at the Min. speed, the motor jogs once and beep once after the last operation, and the motor slow stop operation mode is deactivated.

* The motor has 3 speed levels, 28rpm; 24rpm; 20rpm. the factory default is 28rpm, slow stop mode (only works after the limits setting).

Quick Index

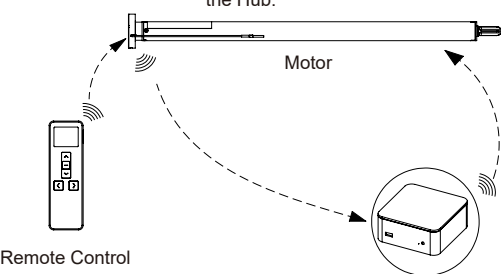
Settings	Steps
1 Pairing	P1 (hold 2s) → Stop (hold 2s)
2 Switch Rotating Direction	Up + Down (hold 2s)
3 Upper and Lower Limits Setting	1 Set upper limit Up (hold 2s) → Up + Stop (hold 2s) 2 Set lower limit Down (hold 2s) → Down + Stop (hold 2s)
4 Add / Remove Preferred Position	P2 → Stop → Stop
5 Jog Mode & Running Mode Switch	Up + Down (hold 5s) → Stop
6 Adjust Limits	1 Adjusting the upper limit Up + Stop (hold 5s) → Up or Down → Up + Stop (hold 2s) 2 Adjusting the lower limit Down + Stop (hold 5s) → Up or Down → Down + Stop (hold 2s)
7 Pair / Unpair Additional remote control	1 from existing remote control P2(a) → P2 (a) → P2(b) 2 from existing remote control P2(a) → P2 (a) → Stop (b) (hold 2s) 3 from motor P1 (hold 2s) → Stop (b) (hold 2s)
8 Speed adjustment/ Setting Motor Slow Stop Operation Mode	1 Acceleration setting / Activate the motor slow stop operation mode P2 → Up → Up 2 Deceleration setting / Deactivate the motor slow stop operation mode P2 → Down → Down

Troubleshooting

Issues	Possible causes	Solution
The motor has no response	Battery in motor is depleted	Recharge with compatible AC adaptor
	Power Failure Or Incorrect Connection	Double check power and cable connections, follow wiring instructions.
	emitter battery is low capacity	Replace battery
	Radio interference / shielding	Check antenna on motor is intact and exposed. Check for possible source of radio interference.
The remote control can't control single motor	Out of radio control range	Try control within closer range
	Multiple motors are paired to the same channel.	Pair single motor with remote control correctly Try to use multi-channel emitters to control multi-motor projects, ensure each channel to control one single motor
The motor doesn't run or starts too slowly or make loud noise	Connections are incorrect.	Check connections
	Installation is improper or overload	Check installation or overload
The motor stops during the up and down running	The motor has reached the lower limit	Adjust the new lower limit
	The running time more than 6min	Consult the sales for more information

Attention

- When the remote control is paired with the motor or when the remote control is used to control the motor, the remote control will send signals to the motor.
- Once the motor and Hub are paired, whenever the motor is in operation and the remote control or Hub is used to stop the motor, the motor will send a signal to the Hub.



ZM001 & ZM002
INSTRUCTION

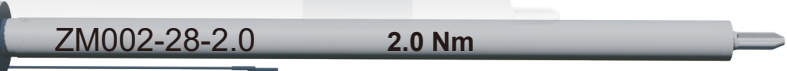


For App manual, please scan the QR code and follow the online instruction

INSTRUCCIONES

ZM001-25-1.1 & ZM002-28-2.0

25mm Motor bidireccional de iones de litio 1.1Nm &
28mm Motor bidireccional de iones de litio 2Nm



ADVERTENCIA: Instrucciones de seguridad importantes que deben leerse antes de operar las cortinas.

1. Es importante para la seguridad de las personas seguir estas instrucciones. Una instalación incorrecta puede provocar lesiones graves.

2. Si el cable de alimentación está dañado, debe ser reemplazado por el fabricante, su agente de servicio o personas igualmente calificadas para evitar un peligro.

3. Observe la cortina en movimiento y mantenga a la gente alejada hasta que la cortina esté completamente cerrada.

4. Los niños no deben jugar con el dispositivo.

5. No permita que los niños jueguen con los controles fijos. Mantenga los controles remotos fuera del alcance de los niños.

6. Este aparato no está diseñado para ser utilizado por personas (incluidos niños) con capacidades físicas, sensoriales o mentales reducidas, o con falta de experiencia y conocimientos, a menos que hayan recibido supervisión o instrucciones sobre el uso del aparato por parte de una persona responsable de su seguridad.

7. Desconecte el aparato de la fuente de alimentación durante la limpieza, el mantenimiento y el reemplazo de piezas.

8. Revise con frecuencia la instalación para detectar desequilibrios y signos de desgaste o daños en cables y resortes. No lo utilice si es necesario realizar reparaciones o ajustes.



No desechar en la basura general.
Recicle las baterías y los productos eléctricos dañados de forma adecuada.

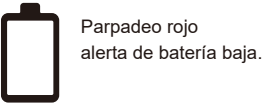
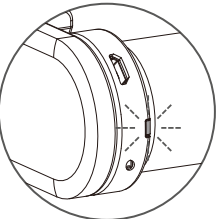
Presupuesto

Par nominal (Nm)	1.1/2.0
Velocidad(rpm)	28-24-20
Radiofrecuencia (MHz)	433.92
Batería de iones de litio(mAh)	2600
Potencia nominal(W)	10/15

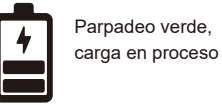
Grado de protección (IP)	IP20
Límite máximo de giro (turn)	∞
Tiempo máximo de ejecución individual(min)	6
Temperatura de trabajo (C°)	-10 ~ 60
Voltaje de carga (v)	5V tipo-c

Instrucciones de carga

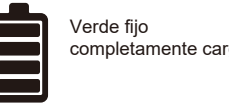
- Entrada máxima de potencia para recarga: 5V 2A.
- Antes del primer uso, cargue el motor durante 6 horas. Use un cargador de 5 V (la mayoría de los cargadores de teléfonos son de 5 V).
- Durante el funcionamiento, cuando el motor arranca, si el zumbador suena 10 veces, indica una alarma de bajo voltaje y es necesario cargarlo.
- Durante el funcionamiento, si el voltaje de la batería es demasiado bajo, el motor dejará de funcionar y será necesario cargarlo.



Parpadeo rojo
alerta de batería baja.



Parpadeo verde,
carga en proceso



Verde fijo
completamente cargado.

Precaución



Una instalación incorrecta puede provocar lesiones graves.

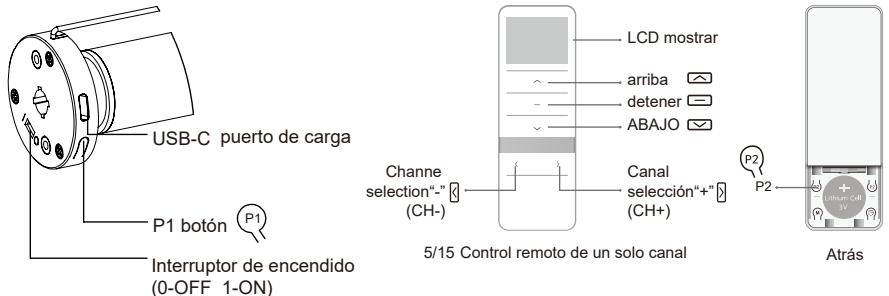
- No exponga el motor a condiciones de humedad ni a temperaturas extremas.
- No perforo el motor.
- No corte la antena y manténgala alejada de objetos metálicos.
- Asegúrese de utilizar la corona y el adaptador de transmisión correctos.
- Asegúrese de que el cable de alimentación y la antena estén despejados y protegidos de las piezas móviles.
- El motor debe montarse únicamente en posición horizontal.
- Antes de la instalación, retire los cables innecesarios y desactive los equipos que no sean necesarios para el funcionamiento eléctrico.
- La instalación y programación deben ser realizadas por un profesional calificado, el uso o modificación fuera del alcance de esta instrucción puede anular la garantía.
- Antes de instalar el aparato, retire todos los cables innecesarios y desactive cualquier equipo que no sea necesario para su funcionamiento.
- La carga aplicada al aparato deberá ser compatible con el par nominal y el tiempo de funcionamiento nominal.

Aviso antes de la configuración

Lea atentamente el siguiente aviso antes de realizar la configuración.

- No opere el motor cuando se active una alarma de bajo voltaje.
- Operante:
 - El control remoto abandonará la configuración si no se realiza ninguna operación en 10 segundos.
 - El motor se moverá o emitirá un pitido como recordatorio; realice el siguiente paso después del recordatorio.
- Establecer la posición límite:
 - Después de configurar el límite superior/inferior, la posición superior/inferior no se puede restablecer en la misma posición.
 - Después de configurar el límite, los límites aún se guardan en la memoria del motor incluso si el motor está apagado.
 - La eliminación de límites borrará toda la memoria de límites.
 - Saldrá de la configuración de límite si no se realiza ninguna operación en 2 minutos.
- Emparejar un nuevo control remoto no cambiará los límites existentes.
- Un motor puede almacenar un máximo de 10 canales; una vez almacenados todos, si se emparejan nuevos canales, solo el último quedará cubierto circularmente.

Instrucciones del botón



Funciones del botón P1

- Operación del ciclo:** Presione el botón P1 una vez y con cada pulsación el motor girará hacia arriba → se detendrá → descenderá circularmente.
- Emparejamiento o Emparejar control remoto adicional:** Presione el botón P1 durante 2 segundos, el motor se moverá una vez, suelte el botón y emita un pitido largo. El motor está listo para emparejarse o emparejar un control remoto adicional.
- Modo de suspensión:** Mantenga presionado el botón P1 durante 6 segundos, el motor se moverá dos veces, suelte el botón y emitirá dos pitidos, el motor ingresa al modo de suspensión, el motor no recibirá ninguna señal; presione el botón P1 para despertar el motor.
- Cambiar dirección:** Mantenga presionado el botón P1 durante 10 segundos, el motor se moverá 3 veces, suelte el botón y emitirá un pitido 3 veces, se ha cambiado la dirección de funcionamiento del motor.
- Restablecer al modo de fábrica:** Mantenga presionado el botón P1 durante 14 segundos; el motor se moverá 4 veces. Suelte el botón y emitirá 4 pitidos. El motor se habrá restablecido al modo de fábrica. En este punto, el motor entrará en modo de suspensión profunda. Después de entrar en modo de suspensión profunda, el motor no se puede controlar.

Modo de fábrica



Configuraciones esenciales
Los pasos en modo fábrica deben completarse para garantizar el correcto funcionamiento.

1 Emparejamiento

- P1 → [] Presione el botón P1 durante 2 segundos (1 movimiento), suelte el botón y el motor emitirá un pitido largo.
P1 DETENER O gire el interruptor DIP a "0" y luego a "1" (1 trote y haga un pitido largo)
Vuelva a encender el motor y, dentro de 10 segundos, presione STOP durante 2 segundos (2 movimientos y 3 pitidos). El motor y el control remoto se han emparejado correctamente.

* Si dentro de 10 segundos, el motor no recibe la señal de PARADA de ningún control, saldrá del modo de emparejamiento automáticamente.
Vuelva a encenderlo después de apagarlo, si el motor ya tiene un control remoto emparejado, no habrá ningún aviso de rotación y no se ingresará al modo de emparejamiento.

2. Comprobar la dirección de rotación

Presione ARRIBA, si el motor gira hacia abajo, intente abajo para cambiar de dirección

- [] + [] Mantenga presionados los botones ARRIBA y ABAJO simultáneamente durante 2 segundos, el motor se moverá una vez y la dirección se habrá cambiado exitosamente.
arriba abajo

* La operación solo es válida sin límites. Si el motor ya ha establecido los límites superior e inferior, solo podrá cambiar de dirección presionando el botón P1 durante 10 s (consulte la función del botón P1 n.º 4, más arriba).

3 Ajuste de límites superior e inferior

1 Establecer límite superior

- [] → [] + []
arriba arriba DETENER

Presione ARRIBA durante 2 segundos, opere el motor hasta la posición límite superior deseada, presione y mantenga presionados los botones ARRIBA y DETENER simultáneamente durante 2 segundos (2 impulsos y 3 pitidos) hasta que se establezca el límite superior.

* Si sale del estado de configuración de límites antes de finalizar la configuración de límites, entonces el motor tomará los límites anteriores si los tiene. Después de que los límites se hayan configurado correctamente, el motor ingresa al modo de usuario.

2 Establecer límite inferior

- [] → [] + []
abajo abajo DETENER

Presione ABAJO durante 2 segundos, opere el motor hasta la posición de límite inferior deseada, presione y mantenga presionados los botones ABAJO y DETENER simultáneamente durante 2 segundos (2 movimientos lentos y 3 pitidos), el límite inferior estará establecido.

Modo de usuario

1. Establecer posición preferida

1 Establecer la posición preferida

- P2 → [] → []

P2 DETENER DETENER

Verifique y confirme que los límites superior e inferior estén configurados. Coloque la persiana en la posición deseada. Presione P2 (1 movimiento y 1 pitido), presione STOP (1 movimiento y 1 pitido), STOP de nuevo (2 movimientos y 3 pitidos); la posición deseada estará configurada.

* Presione STOP durante 2 segundos, la persiana se desplazará automáticamente a la posición deseada.

2 Eliminar la posición preferida

- P2 → [] → []

P2 DETENER DETENER

Presione P2 (1 movimiento y 1 pitido), presione STOP (1 movimiento y 1 pitido), STOP nuevamente (1 movimiento y haga un ruido largo); se elimina la posición preferida.

2. Interruptor de modo de carrera y modo de carrera

- [] + [] → []
Arriba Abajo DETENER

Mantenga presionados los botones ARRIBA y ABAJO simultáneamente durante 5 segundos (1 movimiento), presione DETENER (1 movimiento y emita un pitido largo), cambie al modo de movimiento, si el motor se mueve dos veces y emite un pitido 3 veces, cambie al modo de funcionamiento.

* Cuando esté en modo jog, presione ARRIBA o ABAJO una vez, el motor funcionará en modo jog, si presiona más de 2 segundos, el motor funcionará continuamente.

3 Ajustar límites

1 Ajuste del límite superior

- [] + [] → [] or [] → []
Arriba DETENER Arriba Abajo Arriba DETENER

Mantenga presionados los botones ARRIBA y DETENER durante 5 segundos (1 movimiento lento y un pitido largo), opere la persiana hasta la nueva posición de límite inferior deseada, mantenga presionados los botones ABAJO y DETENER durante 2 segundos (2 movimientos lentos y 3 pitidos), el nuevo límite superior se establece exitosamente.

2 Ajuste del límite inferior

- [] + [] → [] or [] → []
Abajo DETENER Arriba Abajo Abajo DETENER

Mantenga presionados los botones ABAJO y DETENER durante 5 segundos (1 movimiento y un pitido largo), opere la persiana hasta la nueva posición de límite inferior deseada, mantenga presionados los botones ABAJO y DETENER durante 2 segundos (2 movimientos lentos y 3 pitidos), el nuevo límite inferior se programará exitosamente.

* Al entrar en el modo de ajuste de límites, los límites originales no se eliminarán. Si no se pulsa ningún botón en 2 minutos, el motor se moverá una vez y saldrá automáticamente del modo de ajuste. Mantenga pulsado P1 durante más de 2 s para salir del modo de ajuste.

4. Emparejar/Desemparejar control remoto

Método uno: copiar desde el control remoto existente

- P2 → P2 → P2

P2(a) P2(a) P2(b)

Presione P2 (1 movimiento lento y 1 pitido) y P2 (1 movimiento lento y 1 pitido) en el control remoto existente, presione P2 en el nuevo control remoto para agregar (2 movimientos lentos y pitidos), el nuevo control remoto se empareja con el motor.

* Repita el mismo procedimiento para desvincular el control remoto.

Método dos: copiar desde el control remoto existente

- P2 → P2 → []

P2(a) P2(a) DETENER(b)

Presione P2 (1 movimiento lento y 1 pitido) y P2 (1 movimiento lento y 1 pitido) en el control remoto existente, presione STOP en el nuevo emisor durante 2 segundos para agregar (2 movimientos lentos y 3 pitidos), el nuevo control remoto se empareja con el motor.

Método tres: emparejar directamente con el motor

- P1 → []

P1 DETENER(b)

Presione el botón P1 durante 2 segundos (1 movimiento), suelte el botón y emita un pitido largo, presione STOP en el nuevo control remoto durante 2 segundos (2 movimientos y 3 pitidos). El nuevo control remoto está emparejado con el motor.

* Repita el mismo procedimiento para desvincular un control remoto.

* (a) como control remoto existente, (b) como nuevo control remoto para emparejar/desemparejar; La adición del control remoto debe realizarse cuando haya límites; Toda la configuración del motor se mantendrá después de agregar el nuevo control remoto.

5 Ajuste de velocidad / Configuración del modo de funcionamiento de parada lenta del motor

1 Ajuste de aceleración / Activar el modo de funcionamiento de parada lenta del motor

- P2 → [] → []
P2 Arriba Arriba

Presione P2 (1 trote y 1 pitido), presione ARRIBA (1 trote y 1 pitido), hacia arriba nuevamente (2 trotes y 1 pitido), se acelera la velocidad de funcionamiento del motor. Cuando el motor está en la velocidad máxima, el motor se mueve una vez y hace un ruido largo después de la última operación, y se activa el modo de operación de parada lenta del motor.

2 Ajuste de desaceleración / Desactivar el modo de operación de parada lenta del motor

- P2 → [] → []
P2 Abajo Abajo

Presione P2 (1 impulso y 1 pitido), presione ABAJO (1 impulso y 1 pitido) y ABAJO de nuevo (2 impulsos y 1 pitido). El motor desacelera. Cuando alcanza la velocidad mínima, el motor realiza un impulso y emite un pitido después de la última operación, desactivando así el modo de parada lenta.

* El motor tiene 3 niveles de velocidad, 28 rpm; 24 rpm; 20 rpm.

El valor predeterminado de fábrica es 28 rpm, modo de parada lenta (solo funciona después de la configuración de límites).

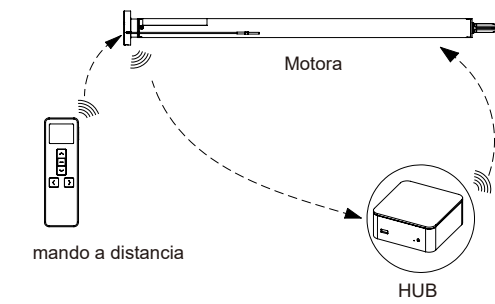
Quick Index

Ajustes	Pasos
1 Emparejamiento	P1 (prensa 2s) → SDETENER (prensa 2s)
2 Cambiar la dirección de rotación	Arriba + Abajo (prensa 2s)
3 Configuración de límites superior e inferior	1 Establecer límite superior Arriba (prensa 2s) → Arriba + DETENER (prensa 2s) 2 Establecer límite inferior Abajo (hold 2s) → Abajo + DETENER (prensa 2s)
4 Agregar/Eliminar puesto preferido	P2 → DETENER → DETENER
5 Interruptor de modo de trote y modo de carrera	Arriba + Abajo (prensa 5s) → SDETENER
6 Ajustar límites	1 Ajuste del límite superior Arriba + DETENER (prensa 5s) → Arriba or Abajo → Up + Stop (hold 2s) 2 Ajuste del límite inferior Abajo + DETENER (prensa 5s) → Arriba or Abajo → Abajo + DETENER (prensa 2s)
7 Emparejar/Desemparejar control remoto adicional	1 desde el control remoto existente P2(a) → P2 (a) → P2(b) 2 desde el control remoto existente P2(a) → P2 (a) → DETENER (b) (prensa 2s) 3 del motor P1 (prensa 2s) → DETENER (b) (prensa 2s)
8 Ajuste de velocidad/Configuración del modo de funcionamiento de parada lenta del motor	1 Ajuste de aceleración / Activar el modo de funcionamiento de parada lenta del motor P2 → Arriba → Arriba 2 Ajuste de desaceleración / Desactivar el modo de operación de parada lenta del motor P2 → Abajo → Abajo

Solución de problemas

Asuntos	Posibles causas	Solución
El motor no tiene respuesta	La batería del motor está agotada	Recargar con un adaptador de CA compatible
	Fallo de energía o conexión incorrecta	Verifique nuevamente las conexiones de energía y cables, siga las instrucciones de cableado
	La batería del emisor tiene baja capacidad	Reemplazar la batería
	Interferencia de radio / blindaje	Compruebe que la antena del motor está intacta y expuesta. Compruebe si hay alguna fuente de interferencias de radio.
El control remoto no puede controlar un solo motor	Varios motores están emparejados en el mismo canal	Empareje correctamente un solo motor con el control remoto Try to use multi-channel emitters to control multi-motor projects, ensure each channel to control one single motor
	Las conexiones son incorrectas	Comprobar conexiones
El motor no funciona o arranca muy lentamente o hace ruido fuerte	La instalación es incorrecta o hay sobrecarga.	Comprobar instalación o sobrecarga
	El motor ha alcanzado el límite inferior	Ajustar el nuevo límite inferior
El motor se detiene durante el funcionamiento ascendente y descendente.	El tiempo de ejecución es más de 6 minutos.	Consulte con el departamento de ventas para más información.

- atencions**
- Cuando el control remoto está emparejado con el motor o cuando el control remoto se utiliza para controlar el motor, el control remoto enviará señales al motor.
 - Una vez que el motor y el Hub están emparejados, siempre que el motor esté en funcionamiento y se utilice el control remoto o el Hub para detenerlo, el motor enviará una señal al Hub.



Este dispositivo cumple con la Parte 15 de las Normas de la FCC. Su funcionamiento está sujeto a las dos condiciones siguientes:

- (1) Este dispositivo no puede causar interferencias dañinas, y
- (2) Este dispositivo debe aceptar cualquier interferencia recibida, incluida aquella que pueda causar un funcionamiento no deseado.

Nota: Este equipo ha sido probado y cumple con los límites establecidos para dispositivos digitales de Clase B, según la sección 15 de las Normas de la FCC. Estos límites están diseñados para proporcionar una protección razonable contra interferencias perjudiciales en instalaciones residenciales. Este equipo genera, utiliza y puede radiar energía de radiofrecuencia y, si no se instala y utiliza de acuerdo con las instrucciones, puede causar interferencias perjudiciales en las comunicaciones por radio. Sin embargo, no se garantiza que no se produzcan interferencias en una instalación específica. Si este equipo causa interferencias perjudiciales en la recepción de radio o televisión, lo cual puede determinarse encendiéndolo y apagándolo, se recomienda al usuario que intente corregir la interferencia mediante una o más de las siguientes medidas:

- Reoriente o reubique la antena receptora.
- Aumente la distancia entre el equipo y el receptor.
- Conecte el equipo a una toma de corriente de un circuito diferente al del receptor.
- Consulte al distribuidor o a un técnico de radio/TV con experiencia para obtener ayuda.

NOTA 2: Cualquier cambio o modificación a esta unidad que no esté expresamente aprobado por la parte responsable del cumplimiento podría anular la autoridad del usuario para operar el equipo.